

## Iterációs módszerek egyenletrendszerek megoldására

Az  $f : R \mapsto R$  leképezést kontrakciónak nevezzük, ha létezik olyan  $0 < q < 1$  valós szám, hogy minden  $x \in R$  és  $y \in R$  esetén

$$|f(x) - f(y)| \leq q \cdot |x - y|$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

---

Hogyha az  $f : R \mapsto R$  leképezés kontrakció, akkor egyértelműen létezik egy  $x^* \in R$  fixpont, amelyre  $f(x^*) = x^*$  és tetszőleges  $x_0$  pontból induló  $x_{n+1} = f(x_n)$  sorozat konvergens és  $x_n \rightarrow x^*$ .

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

---

A konvergencia gyorsaságára a következő hibabecslés adható:

$$|x_n - x^*| \leq \frac{q^n}{1-q} \cdot |x_1 - x_0|$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

---

Hogyha itt van ez az egyenlet...

$$2x + 1 = 5x - 5$$

Aminek a megoldása  $x = 2$ , akkor megoldhatjuk iterációs módszerekkel is.

Az első lépés, hogy kifejezzük  $x$ -et, lehetőleg úgy, hogy az együtthatója 1-nél kisebb legyen:

$$x = \frac{2}{5}x + \frac{6}{5}$$

Így  $f(x) = \frac{2}{5}x + \frac{6}{5}$  egy kontrakció, és a fixpontja  $x^* = f(x^*)$ , ami éppen az egyenlet megoldása.

Ha most veszünk egy ilyen sorozatot:

$$x_{n+1} = f(x_n) \quad x_n \rightarrow x^* = 2$$

Akkor a fixponttétel miatt ez a sorozat konvergál a fixponthoz, vagyis az egyenlet megoldásához.

Ezt a sorozatot iterációs sorozatnak nevezzük, magát az eljárást pedig iterációnak.

Az iteráció lényege, hogy elkezdjük egyesével kiszámolni a sorozat tagjait. És minél több tagot számolunk ki, annál közelebb kerülünk a megoldáshoz.

$$x_{n+1} = \frac{2}{5}x_n + \frac{6}{5} \quad x_n \rightarrow x^* = 2$$

$$x_0 = 0$$

$$x_1 = \frac{2}{5} \cdot 0 + \frac{6}{5} = 1,2$$

$$x_2 = \frac{2}{5} \cdot 1,2 + \frac{6}{5} = 1,68$$

$$x_3 = \frac{2}{5} \cdot 1,68 + \frac{6}{5} = 1,872$$

$$x_4 = \frac{2}{5} \cdot 1,872 + \frac{6}{5} = 1,9488$$

...

$$x_{10} = 1,99979$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Legyen  $A$  egy  $n \times n$ -es reguláris [mátrix](#), és az  $A\underline{x} = \underline{b}$  egyenletrendszer megoldása  $\underline{x}^*$ . Ekkor az

$$\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$$

iterációt az egyenletrendszerrel konzisztensnek nevezzük, ha teljesül rá, hogy

$$\underline{x}^* = B\underline{x}^* + \underline{c}$$

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Jacobi iteráció szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = D^{-1}(-L - U)\underline{x}^{(n)} + D^{-1}\underline{b}$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Egy [mátrix](#) spektrálsugarát úgy kapjuk meg, hogy vesszük a sajátértékeinek az abszolútértékét, és ezek közül a legnagyobb a spektrálsugár.

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Legyen  $A$  egy  $n \times n$ -es reguláris [mátrix](#), és az  $A\underline{x} = \underline{b}$  egyenletrendszer megoldása  $\underline{x}^*$ . Ekkor az

$$\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$$

iterációt az egyenletrendszerrel konzisztensnek nevezzük, ha teljesül rá, hogy

$$\underline{x}^* = B\underline{x}^* + \underline{c}$$

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Gauss-Seidel iteráció szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = (D + L)^{-1}(-U)\underline{x}^{(n)} + (D + L)^{-1}\underline{b}$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Ha az  $A\underline{x} = \underline{b}$  egyenletrendszer  $A$  együtthatómátrixa szigorúan diagonális domináns, akkor a Jacobi és a Gauss-Seidel iterációk is bármely kezdővektor esetén az egyenletrendszer megoldásához konvergálnak.

Ha az  $A\underline{x} = \underline{b}$  egyenletrendszer  $A$  együtthatómátrixa szimmetrikus pozitív definit [mátrix](#), akkor a Gauss-Seidel iteráció bármely kezdővektor esetén az egyenletrendszer megoldásához konvergál.

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Egy mátrixot szigorúan diagonálisan dominánsnak nevezünk, ha bármely sorában a főátlóban lévő elem abszolútértéke nagyobb, mint a sorban szereplő összes többi elem abszolútértékének összege.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & \dots & \dots & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & \dots & \dots & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{ii} & \dots & a_{in} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \dots & \dots & \dots & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$|a_{ii}| > \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n |a_{ik}|$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Richardson iteráció szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = (I - \alpha \cdot A)\underline{x}^{(n)} + \alpha \cdot \underline{b} \quad \alpha \in \mathbb{R}, \alpha \neq 0$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

A relaxációs módszerek segítségével megváltoztathatjuk az iterációk konvergenciájának sebességét.

$$\underline{v} = (1 - \omega) \cdot \underline{x}^{(n)} + \omega \cdot \underline{x}^{(n+1)} \quad \omega \in \mathbb{R}$$

A trükk lényege, hogy az iterációs sorozat vektorait szépen egyesével kicseréljük ezekre a  $\underline{v}$  vektorokra.

Az  $\omega$  paramétert relaxációs paraméternek nevezzük.

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Relaxált Jacobi iteráció (JOR) szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = (I - \omega D^{-1}A)\underline{x}^{(n)} + \omega \cdot D^{-1}\underline{b} \quad \omega \in \mathbb{R}$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Relaxált Jacobi iteráció (JOR) szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = (I - \omega D^{-1}A)\underline{x}^{(n)} + \omega \cdot D^{-1}\underline{b} \quad \omega \in \mathbb{R}$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Relaxált Gauss-Seidel módszer (SOR) szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = (D + \omega \cdot L)^{-1} ((1 - \omega)D - \omega \cdot U)\underline{x}^{(n)} + \omega \cdot (D + \omega \cdot L)^{-1}\underline{b} \quad \omega \in \mathbb{R}$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

Az  $\underline{x}^{(n+1)} = B\underline{x}^{(n)} + \underline{c}$  iteráció pontosan akkor tart az egyenletrendszer megoldásához, ha  $\rho(B) < 1$

A Relaxált Gauss-Seidel módszer (SOR) szerint:

$$\underline{x}^{(n+1)} = (D + \omega \cdot L)^{-1} ((1 - \omega)D - \omega \cdot U)\underline{x}^{(n)} + \omega \cdot (D + \omega \cdot L)^{-1}\underline{b} \quad \omega \in \mathbb{R}$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)

$$\|\underline{x}^* - \underline{x}^{(n)}\| \leq \frac{\|B\|^n}{1 - \|B\|} \cdot \|\underline{x}^{(1)} - \underline{x}^{(0)}\|$$

[Megnézem a kapcsolódó epizódot](#)